國立宜蘭大學生物資源學院無人機應用暨智慧農業碩士學位學程會議 110 學年第1 學期第1 次會議紀錄

壹、 時間:110年10月27日(星期三)下午4時10分

貳、 地點: 本校生資大樓 215 會議室

參、 主席: 陳威戎院長 記錄: 吳銘峰

肆、 出(列)席單位及人員: 鄔家琪老師、楊江益老師、梁辰瑋老師、鍾 智昕老師、林連雄老師、王兆桓老師(請假)、

林建堯老師、朱宸緯同學(學生代表)

伍、 主席致詞:敬略。

陸、 業務報告: 洽悉。

柒、 提案討論:

提案一

案 由:有關 111-115 學年度校務發展計畫書(架構)案,提請審議。 決 議:

- 一、建議強化國際與招收在職生特色及避免單一計畫名稱(補助計畫 名稱可能會變動)。
- 二、修正後通過(計畫書如附件1,pp.3~4),提送院務會議審議。

提案二

案由:本學位學程110學年度第2學期課程安排,提請審議。

決 議:修正教學大綱後通過(附件2, pp.5~16),併同教師開課審查表 (附件3, p.17)及課程規劃異動一覽表(附件4, p.18)續送院 課程委員會審議。

提案三

案 由:訂定本學位學程課程委員會設置辦法案,提請審議。

決 議:委員組成參考本學位學程會議規則修正後(詳如附件 5, p.19) 通過,續提院務會議審議。

捌、 臨時動議:

案 由:有關本學位學網站設置案,提請討論。(提案人:梁辰瑋老師)

決 議:建議如下

- 一、網站架構及內容請各位老師協助提供想法與建議,另相關照片或空拍影片可協請鍾智昕老師提供。
- 二、 本學位學程 logo 建議可與老師與班上同學再討論。
- 三、 可拍攝各老師對本學位學程的介紹與期望,並安排第一屆同學 現身說法,影片可置網站輪播,達到宣傳效果。

玖、 散會:下午6時。

無人機應用暨智慧農業碩士學位學程

- 壹、現況分析 (SWOT)
- 一、優勢(Strength):跨域學習,契合世界發展趨勢
- 二、劣勢(Weakness):專業師資名額少,學生異質性高
- 三、機會(Opportunity):產學合作,解決農業問題
- 四、威脅(Threat):少子化衝擊,從農人數少

貳、發展目標(O)

- 一、營造優質教學研究場域 4項数額

- 四、培養具團隊合作、溝通協調、跨領域合作及專業倫理之人才

參、關鍵成果(KR)

- 一、教學設施優化與改善4四類類
- 二、完善無人機應用與智慧農業場域基礎建設
- 三、促進產學合作,解決產業問題17多元\$\$\$#\$\$\$\$\$\$\$\$\$\$\$\$\$\$
- 四、跨域合作,創新研發技術3號學與推播85號的工程17多元夥伴關係

肆、具體方案(Task)

- 一、以高教相關計畫優化與改善教學設施
- 二、爭取相關計畫落實無人機應用與智慧農業教學場域基礎建設
- 三、建構農業創新科技教學與應用資料庫平台
- 四、爭取產學計畫落實跨域合作人才培育

伍、質化及量化指標(KPI)

- 一、質化指標
- (一)提供優質教學及研究場域,培育無人機應用與智慧農業人才
- (二)提供國內各級學校之無人機與智慧農業教育場所
- (三)推廣無人機應用與智慧農業創新應用科技,落實科技服務農業之目標

二、量化指標

指標	111 學年度	112 學年度	113 學年度	114 學年度	115 學年度
完善無人機應用與智慧農業場域基礎建設(區)	1	1	2	2	2
優化與改善教學設備	2	3	3	4	4
跨域產學合作案	1	2	2	3	3
建構農業創新科技教學與應用資料 庫平台	1	1	1	1	1
推廣服務(件)	4	5	6	6	7

國立宜蘭大學智慧農業科技特論教學大綱

開課學制	日間部	碩士班	開課學年度 /學期	1	10/2	開課班	無人機應用暨智慧農業碩士
開課系所	無人機	業碩士	選課編號	R3UA	R3UA010002		學位學程碩士 班1年級
課程名稱		智	'慧農業科技	特論		合開	□是 ■否
教學目的	器人、总據分析、	、測元作 ・機器學	《生產模式為 中、資通訊技 學 智慧影 人 人 人 人 人 人 人 人 人 人 人 人 人 人 人 人 人 人 人	術、物聯:	網、大數 區塊鏈、	任課教	所屬系所:園藝 學系
先修科目			無			師	教師姓名: 鄔家
學分數	3	演講題	诗 3	實習時數	0		琪
上機	□是	■否	課程性質:	必修 []選修		
實習	□是	■否	上課教室	生	141	上課時間	102, 103, 104
	自約	編講義	:■是 □]否	圖資	館館藏:[〕是 □否
教科書目							
參考書目	自編講義:■是 □否 圖資館館藏:□是 □否 1. AI 智慧農業:智慧時代的農業生產方式變革/侯佳利,陳怡秀/台科大/9789865232580 2.智慧創生:新農民創業與升級行動指南/丁維萱,林樂昕/巨流圖書公司/9789868176980 3. 智慧農業導論:理論、技術和應用/江洪(主編)/上海交通大學出版社/9787313136015 4. Robotics In Agriculture/ Rajesh Singh/ New India Publishing Agency- Nipa/9789390591398 5. AI, Edge and IoT-based Smart Agriculture/ Ajith Abraham Sujata Dash Joel J.P.C. Rodrigues Biswaranjan Acharya Subhendu Kumar Pani/ Academic Press/9780128236949						

考試及成績 計算方式	期中期才平時表现事題報告	見 30%	, 0				上課方式	講演、討論、實務參訪、專家演講		
本 課 程	核心	能	力雷	達	圖	本課程核心能力權重				
開課後會依據	蒙核心能; 產生		宜,由 系	統自	動	R1:具備無人機 R2:具備智慧農 R3:具備獨立自 R4:具備解決問	昊業專業知 1主之科學	·識能力(50) 研究能力(15)		

週次	上課進度
1	課程導讀與緒論
2	智慧農業生產系統概述
3	智慧農業生產系統的技術基礎概論
4	知識表示與處理
5	專題演講
6	機器學習
7	智慧影像識別處理技術
8	智慧影像識別處理案例分析
9	期中考
10	實務參訪
11	物聯網技術
12	35 技術
13	農業大數據與智慧決策技術
14	農業專家系統
15	農業機器人
16	農業物聯網智慧資訊服務平臺
17	智慧農業生產系統展望
18	期末考

[「]請遵守智慧財產權,切勿使用非法影印教科書」。

National I-Lan University Course Outline

Daytime/Evening Session	Da	ytime	Sen	mester		110-2		
Department	of Applic S	r Progra UAV cation a mart iculture	nd C	ourse ımber	R3U	A010002	Target Students	Graduate Students
Course Title				smart	agric	ılture	Cooperation	□Y □N
Course Objectives	Special Lecture on smart agriculture This course provides an overarching focus on sustainable agriculture development through smart agriculture. Providing the foundational insight and practical application for students. Introducing IoT, Big Data, ICT, 3S, Imagine Processing, Agribots, Sensor Network, etc. to agricultural system. Make students understand the trend and development of smart agriculture.						Instructor	Department: Hotuculture Instructor: Chia-Chyi Wu
Prerequisites			no	ne				
Credit(s)	3	Lectu Hour	3	Practicum Hours		0		
Computer Lab	□Ү	■N	Require Electiv		Requi Electi			
Practicum	<u></u>	N	Class room		生	141	Class Time	102, 103, 104
Textbooks	Н	andout	: ■ Y	□N		Library	collection:	_Y ■N
References	1. AI 智慧農業:智慧時代的農業生產方式變革/侯佳利,陳怡秀/台科大/9789865232580 2.智慧創生:新農民創業與升級行動指南/丁維萱,林樂昕/巨流圖書公司/9789868176980 3. 智慧農業導論:理論、技術和應用/江洪(主編)/上海交通大學出版社/9787313136015 4. Robotics In Agriculture/ Rajesh Singh/ New India Publishing Agency-Nipa / 9789390591398 5. AI, Edge and IoT-based Smart Agriculture/ Ajith Abraham Sujata Dash							

	Joel J.P.C. Rodrigues Biswaranjan Acharya Subhendu Kumar Pani/ Academic Press/ 9780128236949						
	6. Smart Agriculture: An Approach towards Better Agriculture Management/Aqeel-ur-Rehman/OMICS Group						
Grading Policy	eBook/978-1-63278-023-2 Midterm and Final assessm Usual grades 30% Oral presentation 406	ent 30%	Teaching Method	lecture, group discussion, keynote speech, and visiting			
	Radar Chart	Correspondence Between Course Content and Core Competency					
開課後會依據	核心能力權重,由系統自動 產生	R1:具備無人機應用技術能力(20) R2:具備智慧農業專業知識能力(50) R3:具備獨立自主之科學研究能力(15) R4:具備解決問題及跨領域整合能力(15)					

Weeks	Course Outline
1	Introduction
2	Smart Agriculture Production System
3	Basic Technology of Smart Agriculture Production System
4	Knowledge Representation and Processing
5	Keynote Speech
6	Machine Learning
7	Smart Image Recognition Processing Technology
8	Case Analysis of Smart Image Recognition Processing
9	Midterm Assessment
10	Off-Campus Visiting
11	Internet of Things Technology
12	3S Technology
13	Big Data of Agriculture and Decision Making System
14	Agricultural Expert System
15	Agribot
16	IoT Based Smart Information Service Platform in Agriculture
17	The Prospect of Smart Agriculture Production System
18	Final Assessment

[&]quot;Please Respect Intellectual Property Rights. Do Not Use Illegally Photocopied Textbooks."

國立宜蘭大學無人機系統建置與操作實務教學大綱

	日間部碩-	-	課學年度/							
開課學制	班	- 1713	學期	1	10/2		無人機應用暨			
	,	2	字别			日日 七田 七十				
	無人機應					開課班	智慧農業碩士			
開課系所	暨智慧農業	3	選課編號	R3UA	A010004	級	學位學程碩士			
	碩士學位	3					班1年級			
	程									
			充建置與操 [,]	. ,						
課程名稱	英文:Bui	d up A	Unmanned	Areal Vel	nicle	合開	□是			
	system and	Its Ope	ration							
	認識無人格	零組件	上到控制軟	體撰寫系	統,針對					
	有興趣學習	多軸飛	 走行器的學	員所編排	,可幫助					
教學目的	學員迅速路	入無人	機飛控開	發及其應	用領		所屬系所:無人 機暨智慧農業 碩士學位學程			
	域,亦為路	領域機	後電整合的:	最佳實習	實作教					
	材。					任課教				
			無		師	教師姓名:楊江				
33.5 17 20		演講時		實習時			益			
學分數	3 '	數數	3	貝白的數						
1.14	□ ₽ ■		1 65 · [\PP 1/5	-				
上機	□是 ■	否 課	·程性質:[選修					
實習		否	上課教室	生	507	上課時	502,503,504			
						間	, ,			
	自編言	構義:▮	是	否	圖資	館館藏:[〕是 □否			
教科書目	1. 書名:	兵人飛村	幾設計與實	作,ISBI	N: 97898	64631476	,出版社:全華圖			
	書,作者:	林中彥	₹,林智毅,	出版日期	月:2017/0	06/09 。				
	1. 多旋翼	正人機 :	系統 飯 雁 田	, ISBN	: 9789575	927288 作	者:彭誠 白越 田			
參考書目	1. 多旋翼無人機系統與應用, ISBN: 9789575927288 作者: 彭誠, 白越, 田 彥濤, 出版日期: 2021/06/16									
考試及成績						上課方				
計算方式		考試90%,平常10%								
本 課 程	核心能	力	雷達圖		本課	程核心能				

開課後會依據核心能力權重,由系統自動 產生 R1:具備無人機應用技術能力(50)

R2:具備智慧農業專業知識能力(20)

R3:具備獨立自主之科學研究能力(15)

R4:具備解決問題及跨領域整合能力(15)

週次	上課進度
1	無人機概論
2	台灣無人機法規介紹
3	定翼機原理
4	旋翼機原理
5	無人機學科測驗導讀
6	小考
7	無人機學術科測驗介紹
8	四軸旋翼機組裝說明
9	軟體安裝環境設定與架構講解
10	Arduino 講解與練習
11	應用 Arduino 於四軸旋翼機控制與軟體整合
12	小考
13	無人機術科考試軟體
14	無人機發展趨勢
15	無人機與人工智慧
16	四軸旋翼機控制與軟體整合四軸旋翼機飛行訓練
17	四軸旋翼機控制與軟體整合四軸旋翼機飛行訓練
18	考試

[「]請遵守智慧財產權,切勿使用非法影印教科書」。

National I-Lan University Course Outline

Daytime/Evening Session	Daytin	ne	Semester		11	0-2		
Department	Maste Program UAV Applicat and Sma	ion art	Course Number	R	R3UA010004		Target Students	Graduate
Course Title	英文:E	Build up	系統建置。 A Unmai Operation				Cooperation	□Y ■ N
Course Objectives	the contr designed learning	rol soft l for stu UAV, i	the drone ware or sy idents who t can help ntrol and it	h is sted in ay	T	Department: Master Program of UAV Application		
Prerequisites							Instructor	and Smart
Credit(s)	3	Lectur Hours	3	Practi		0		Agriculture Instructor:
Computer Lab	<u></u> Y	N	Required Elective		Requ Elect			Yang, Chiang-Yi
Practicum	<u></u> Y	N	Class room		生	507	Class Time	502,503,504
	На	ındout	: Y	□N		Librar	y collection:	□Y N
Textbooks							789864631476 2017/06/09。	,出版社:全華
References			機系統與 日期:202			N: 9789	575927288 , ४	f者:彭誠,白越,
Grading Policy	Test 90%,others10%						Teaching Method	Lecture and Demo
	Radar Chart					Correspondence Between Course Content and Core Competency		

開課後會依據核心能力權重,由系統自動產 生 R1:具備無人機應用技術能力(50)

R2:具備智慧農業專業知識能力(20)

R3:具備獨立自主之科學研究能力(15)

R4:具備解決問題及跨領域整合能力(15)

Weeks	Course Outline
1	Introduction to UAV
2	The law in Taiwan
3	Aircraft theory
4	Drone theory
5	Guide to UAV subject test
6	Test
7	Introduction to drone test in Taiwan
8	Integration of the system
9	Arduino
10	Application of Arduino in the control and software integration of drone
11	Application of Arduino in the control and software integration of drone
12	Test
13	UAV's software
14	The industry
15	AI application
16	Practice test
17	Practice test
18	Test

[&]quot;Please Respect Intellectual Property Rights. Do Not Use Illegally Photocopied

Textbooks."

國立宜蘭大學開源軟硬體導論與線上資源探索教學大綱

開課學制	日間部碩士班	開課學年 度/學期	110	0/2		無人機應用暨		
開課系所	無人機應用暨智慧農業碩士學位學程		R3UA(010013	開課班級	智慧農業碩士學位學程碩士班1年級		
課程名稱	中文:開源軟碼 英文:Introduct and Hardware w Exploration	ion to Open-so	合開	□是 ☑否				
教學目的	現代技術發展中間,開源的開放,所以所有所見,開源的開放,所以所以所以所以所以所以所以所以,一個人,一個人,一個人,一個人,一個人,一個人,一個人,一個人,一個人,一個人	目當的比重。比 體資源有較少 對於學生研究 學習開源軟硬 的網路開源社	軟硬 限制與 易上手 礎與規	任課教師	所屬系所:無人 機應用暨智慧 農業學程 教師姓名:梁辰			
先修科目						瑋		
學分數	2 演講印	寺 2	實習時 數	0				
上機	☑是 □否	課程性質:□	必修 [☑選修				
實習	□是 ☑否	上課教室	生:	507	上課時間	403,404		
教科書目	自編講義	: ☑是 □ □ □	î	圖資	[館館藏:	〕是 ☑否		
1. Open-Source Lab How to Build Your Own Hardware and Reduce Research Costs. Joshua Pearce. 2013. Elsevier Science. ISBN: 9780124104860 2. Introducing GitHub A Non-Technical Guide. Brent Beer. 2018. Oreilly & Associates Inc. ISBN: 9781491981788								
考試及成績 計算方式	作業(書面):50 報告(書面與口)			上課方式	全英文 課堂講授2小時			
本 課 程	核心能力	雷達圖		本記	果程核心能力	力權重		

開課後會依據核心能力權重,由系統自動 產生 R1:具備無人機應用技術能力(20)

R2:具備智慧農業專業知識能力(50)

R3:具備獨立自主之科學研究能力(15)

R4:具備解決問題及跨領域整合能力(15)

週次	上課進度
1	開源資源發展與前景 Open-source development and prospects
2	開源資源入門 Introduction to Open-source
3	使用開源資源的要求與限制 The request and limitation of using open-source
4	開源軟體 Open-source software
5	開源硬體 Open-source hardware
6	開源社群介紹:GitHub
7	開源社群介紹:Arduino project hub
8	開源社群介紹:HACKDAY
9	期中作業與討論
10	開源專題實例探討:單晶片專案探討
11	開源專題實例探討:檢測系統專案探討
12	開源專題實例探討:電動系統專案探討
13	開源專題實例探討:智慧家庭專案探討
14	開源專題實例探討:3D 列印專案探討
15	開源專題實例探討:機器人控制專案探討
16	開源專題實例探討:人工智慧機器學習專案探討
17	期末專題與口頭報告1
18	期末專題與口頭報告 2

[「]請遵守智慧財產權,切勿使用非法影印教科書」。

National I-Lan University Course Outline

Daytime/Evening Session	Daytime Semester 110-2							
Department	Master Progr of UAV Application a Smart Agricul	Counand Num	Target Students	Graduate Students				
Course Title	中文:開源軟 英文:Introdu and Hardware Exploration	ection to Ope	Cooperati on	□Y ☑ N				
Course Objectives	Open-source of the most of the most of in the moder Compared to propen-source restriction of the easy grandents. The of Open-source lesson. Following project/case and forums	common used on technologoackaged some resources and more fraget-on resource basic knowe will be it low-up with	Instructor	Department: Master Program of UAV Application and Smart Agriculture. Instructor: Dr.				
Prerequisites Credit(s)	Lectu 2	re 2 P	0		Chen-Wei Liang			
Computer Lab	Hour	Required/ Elective	Hours ☐Requ ☐Elect	iired				
Practicum	□Y ØN	Classroom	生	507	Class Time	403,404		
Textbooks	Handout	:: ØY 🗌	Library	collection:	□Y ØN			
References	Open-Source Lab How to Build Your Own Hardware and Reduce Research Costs. Joshua Pearce. 2013. Elsevier Science. ISBN: 9780124104860							

	 Introducing GitHub A Non-Technical Guide. Brent Beer. 2018. Oreilly & Associates Inc. ISBN: 9781491981788 									
Grading Policy	Homework: 50% Oral/paper Reports: 50%		Teaching Method	Full English Lectures 2 hrs/week						
	Rader Chart	Correspondence Between Course Content and Core Competency								
開課後會依據	核心能力權重,由系統自動產 生	R2:具備智 R3:具備獨								

Weeks	Course Outline
1	Open-source development and prospects
2	Introduction to Open-source
3	The request and limitation of using open-source
4	Open-source software
5	Open-source hardware
6	Online resource: GitHub
7	Online resource: Arduino project hub
8	Online resource: HACKDAY
9	Midterm homework discussion
10	Open-source project study: Single chip application
11	Open-source project study: Analysis system
12	Open-source project study: Motorised system
13	Open-source project study: Smart home application
14	Open-source project study: 3D printing application
15	Open-source project study: Robot control
16	Open-source project study: Machine learning
17	Term project reports 1
18	Term project reports 2

[&]quot;Please Respect Intellectual Property Rights. Do Not Use Illegally Photocopied Textbooks."

國立宜蘭大學 110 學年度第 2 學期教師開課審查表

105.09.08 修訂

_無人機應	用暨智慧農業碩士	日期:	:110 年	10月27日					
【審查項目]	系所審 符合	查結果 不符合	院課程委 員會審議 (預定開會日期)					
	擬新開設之課程是否相	V		CON THE R 17 274 2					
	現有課程以安排專任 才 時數要求。	V							
	未兼任行政職務之專作		V						
	專任教師須符合每學3 分或 2 小時以上課程	2 學	V						
教 師	專任教師於日間部開言		V						
3	任課教師以不在一天戶 最多六節。	割者	V						
番 查	每日排課總時數(含進		V						
	擬兼聘任之新聘教師? 需通過各院教評會審3	教師	V						
	ᅶᄼᄼᄼᄼᆡᄝᄱᄔᅜᅄᆄᇚ	مدا رابد	日間部		碩士班				
	請系(所)提供本學期 心課程,例:國文、英 文化學群、自我發展	會與	必修	時數	必修 4 時數				
	體育及抵充「資訊應戶	·	選修	時數	選修 5 時數				
註:上列審查項目	不符合者請於下欄中填寫原	因							
自我改善規劃及尋求外部協助意見									
承辦人		系(所、中 心)主任		院長					

國立宜蘭大學 110 學年度第 2 學期課程規劃異動一覽表

無人機應用暨智慧農業碩士學位學程

新	學制屬別		科	目	名	稱		演講	實習	學分	必/選	檢 具 教學大綱	備註
增	□大學部 □進修學士班 ■碩士班	中英	索 Introd Softwa	luction are and	n to (線上資源 Open-So Iware w Explora	ource		0	2	選	■ 是	
課	□大學部 □進修學士班 □碩士班	中英										□ 是□ 否	
程		中英										□ 是□ 否	
異	學制屬別		科	目	名	稱		演講	實習	學分	必/選	異動前之稱、演講、	月(請註明 原科目名 實驗時數及 公選修…等)
動課	□大學部 □進修學士班 □碩士班	中英											
程 程	□大學部 □進修學士班 □碩士班	中英											

備註:

- 1. 本表適用於各學年擬新增或異動課程時使用。
- 2. 分屬多個學制之課程,請於學制屬別欄分別勾選課程歸屬之學制。
- 3. 前己提經課程委員會通過異動學分數或時數之課程,兩年內不得再提異動。
- 4. 課程英文名稱,各單字開頭第1字母應大寫(不含字詞間之介系詞或連接詞)。

國立宜蘭大學生物資源學院無人機應用暨智慧農業碩士學位學程課程委員會設置辦法(草案)

110.10.27 無人機應用暨智慧農業碩士學位學程 110 學年第 1 學期第 1 次會議通過

第一條 依據「國立宜蘭大學各學系(所、中心)、學院課程委員會設置 準則」第二條規定,訂定「國立宜蘭大學生物資源學院(以下簡 稱本院)無人機應用暨智慧農業碩士學位學程(以下簡稱本學位 學程)課程委員會設置辦法」(以下簡稱本辦法),並設立「無 人機應用暨智慧農業碩士學位學程課程委員會」(以下簡稱本 會)。

第二條 本會職掌如下:

- 一、研議有關本學位學程課程規劃與架構。
- 二、研議本學位學程之共同必修科目及其開設學分數。
- 三、研議本學位學程每學期新開選修科目及其開設學分數。
- 四、研議其他與課程有關之事宜。

第三條 本會委員由下列組成:

- 一、當然委員:本院院長、本學位學程主任及專任(案)教師。
- 二、教師委員:由本院院長推派本院各系1~3名專任(案)教師。
- 三、學生代表:本學位學程學生1名。

教師代表與學生代表任期1年,得連任。

- 第四條 本會應設校外諮詢委員,包含校外學者專家及產業界代表(至少各 1人)。
- 第五條 本會每學期至少召開1次。
- 第六條 本會須有委員二分之一以上出席,始得開會;出席委員二分之一 以上同意,始得決議。本院院長為主任委員擔任主席,主任委員 因故不能出席時,得指定委員1人擔任之。
- 第七條 本會研議事項由出席委員決議後,提送院課程委員會審議。
- 第八條 本辦法經本學位學程會議、院務會議通過後,陳請校長核定後施 行,並報教務處備查。